

## 先進医療技術審査部会にて継続審議の評価を受けた技術の再評価

整理番号	先進医療名	適応症	受付日	承認状況	医薬品・医療機器情報	申請医療機関	審査担当構成員				総評
							主担当	副担当	副担当	技術委員	
026※ (第14回)	内視鏡手術支援ロボット(da Vinci Surgical System)による胃手術	胃悪性疾患	H26.6.12	適応内医療機器	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ da Vinci Siサージカルシステム</li> <li>・ EndoWristバイポーラインストウルメント</li> <li>・ EndoWristモノポーラインストウルメント</li> <li>・ EndoWristインストウルメント</li> <li>・ da Vinciシリーズカニューラシール</li> <li>・ チップカバーアクセサリ</li> <li>・ インストウルメントアーム用ドレープ</li> <li>・ カメラ用ドレープ</li> </ul> インテュイティブサージカル合同会社	藤田保健衛生大学病院	山口	柴田	佐藤		適

※ 整理番号026の内視鏡手術支援ロボット(da Vinci Surgical System)による胃手術は「未承認等の医薬品若しくは医療機器の使用又は医薬品若しくは医療機器の適応外使用を伴わない医療技術であって、当該医療技術の安全性、有効性等に鑑み、その実施に係り、実施環境、技術の効果等について特に重点的な観察・評価を要するものと判断されるもの」であるとして、先進医療Bに振り分けられた。